

動的解析の基礎

参考文献

- (1)大崎順彦(1980):建築構造学大系24、振動理論、彰国社
- (2)大崎順彦(1994):新・地震動のスペクトル解析入門、鹿島出版会

日中構造研究所 松原勝己

動的問題の特徴(1)

- ◆ 地震動を受けて構造物が揺れている時のように、外力や変位が時間とともに変動する。
- ◆ 動的問題→「運動方程式」を考慮
(ニュートンの第二法則)

$$\text{力} = \text{質量} \times \text{加速度} \quad \rightarrow \quad f = m \alpha$$

動的問題の特徴(2)

- ◆ 力の単位: N(ニュートン)
- ◆ 質量の単位: kg(キログラム)
 - 重さを重力加速度 (9.8m/sec^2) で割ったもの
 - ex. 10kNの重量の物体の質量は、...
 - $10 \times 10^3 \div 9.8 = 1020\text{kg} = 1.02\text{t}$
- ◆ 加速度の単位: m/sec^2
 - 1sec間に速度 (m/sec) がどれだけ変化するかを表す量

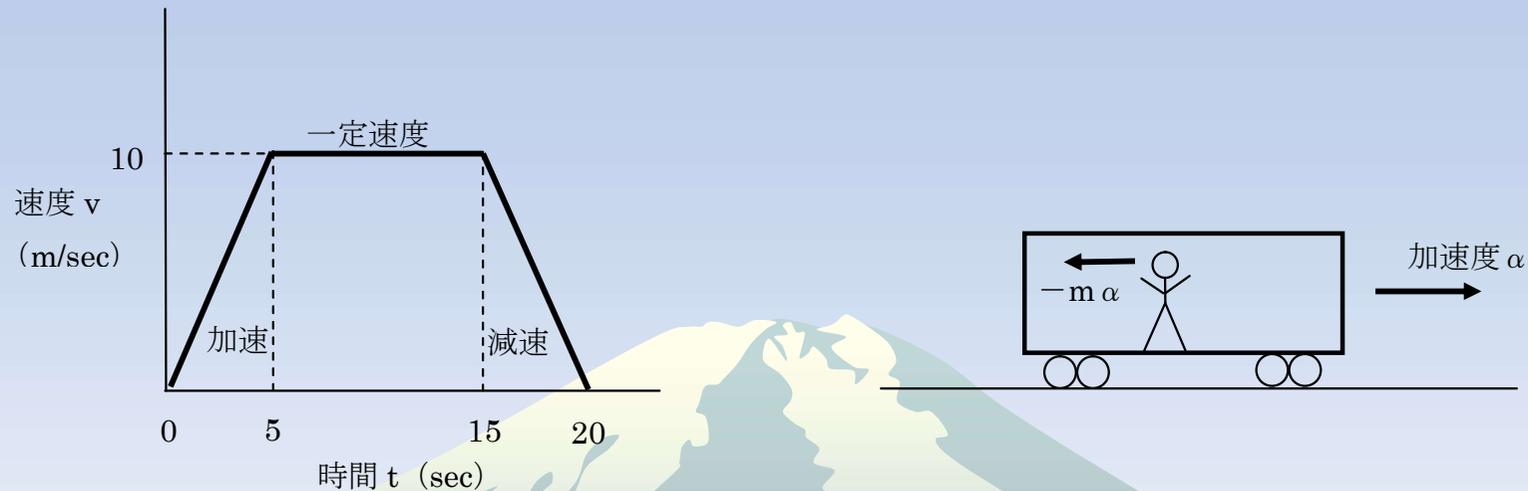
加速度(1)

- ◆ 加速度: 1sec間に速度がどれだけ変化するのか?

速度 (m/sec) とは? → 1sec間に変位 (m) する大きさ

ex. 電車が発車し、加速して一定速度に達した後、減速して停止するまでの様子で考えてみる。

加速度(2)



0～5sec ; 5sec間に0の速度から10m/secまで増加

→ 1sec間に2m/secの速度増加 → 加速度は、 2m/sec^2

5～15sec ; 速度が一定 → 速度変化が無い → 加速度は、 0m/sec^2

15～20sec ; 5sec間に10m/secの速度から0まで減少

→ 1sec間に2m/secの速度減少 → 加速度は、 -2m/sec^2

◎加速度は、時間に対する速度の勾配である...

速度 $v = dx/dt$ (変位xの時間tによる1階微分)

加速度 $\alpha = dv/dt = d^2x/dt^2$ (変位xの時間tによる2階微分)

運動方程式(1)

$$f = m\alpha$$

f : 着目する構造物に作用する全ての力(ベクトル和)

ex. 復元力、反力、減衰力、抵抗力など

m : 構造物の質量

α : 加速度

特別な場合として、構造物が静止しているとき、 $\alpha=0$

→ $f=0$ (構造物に作用する力が釣り合っている!)

◎運動方程式の変形 : $f - m\alpha = 0$

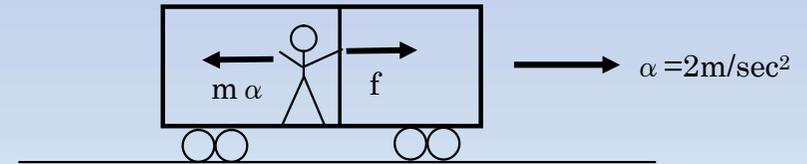
復元力や反力など通常のに加えて $-m\alpha$ という仮想的な力を考えると、静的な釣り合い式となる。(ダランベールの原理)

この仮想的な力 $-m\alpha$ を慣性力と呼ぶ。

運動方程式(2)

先ほどの電車の例で、電車内に立っている人に作用する力の釣り合いを考える。
質量 $m=60\text{kg}$ の人が電車内の縦の棒を掴んでいる状態を仮定。

このとき、人に作用する力は、慣性力 $m\alpha$ と棒から受ける反力 f である。



0～5sec (加速時); **慣性力は後向き**に作用する

$$f - m\alpha = 0 \rightarrow f - 60\text{kg} \times 2\text{m/sec}^2 = 0 \rightarrow f = 120\text{N} \text{ (棒から腕に引張の反力)}$$

5～15sec (一定スピード); $\alpha=0$ なので、**慣性力はゼロ**

$$f = 0 \text{ (棒から受ける反力ゼロ)}$$

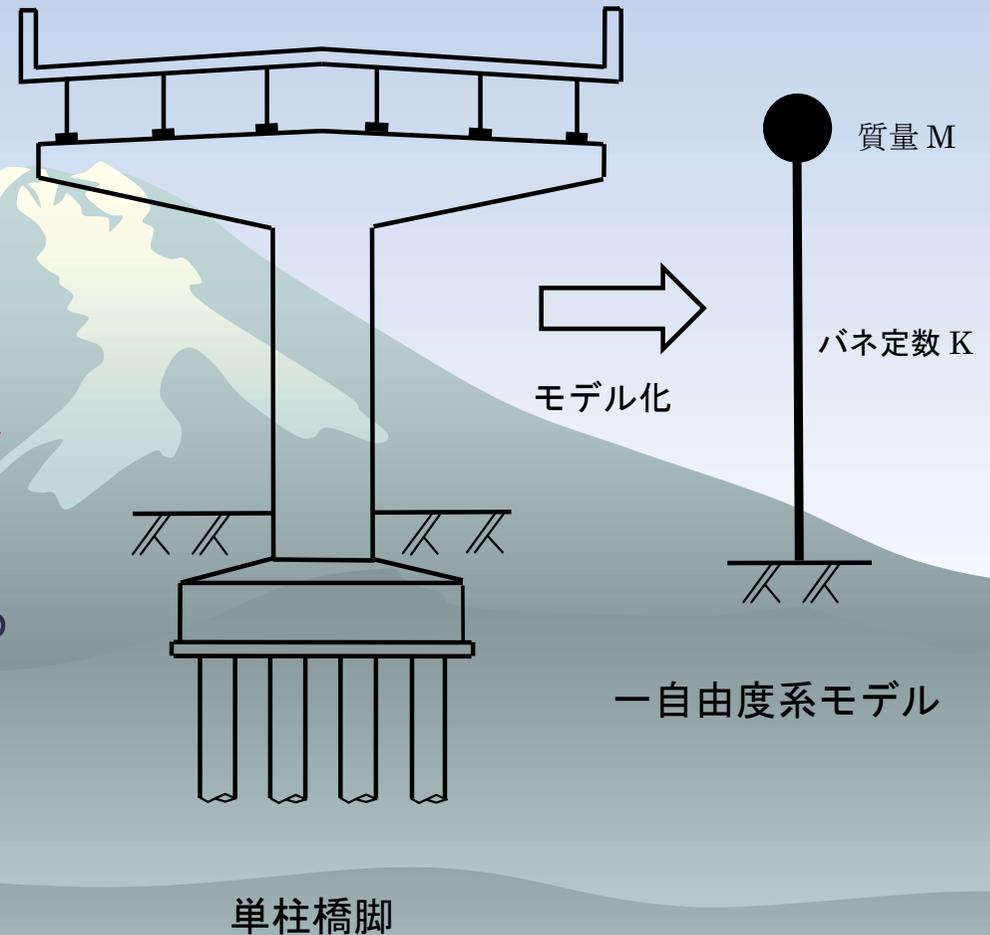
15～20sec (減速時); **慣性力は前向き**に作用する

$$f - m\alpha = 0 \rightarrow f - 60\text{kg} \times (-2\text{m/sec}^2) = 0 \rightarrow f = -120\text{N} \text{ (棒から腕に圧縮反力)}$$

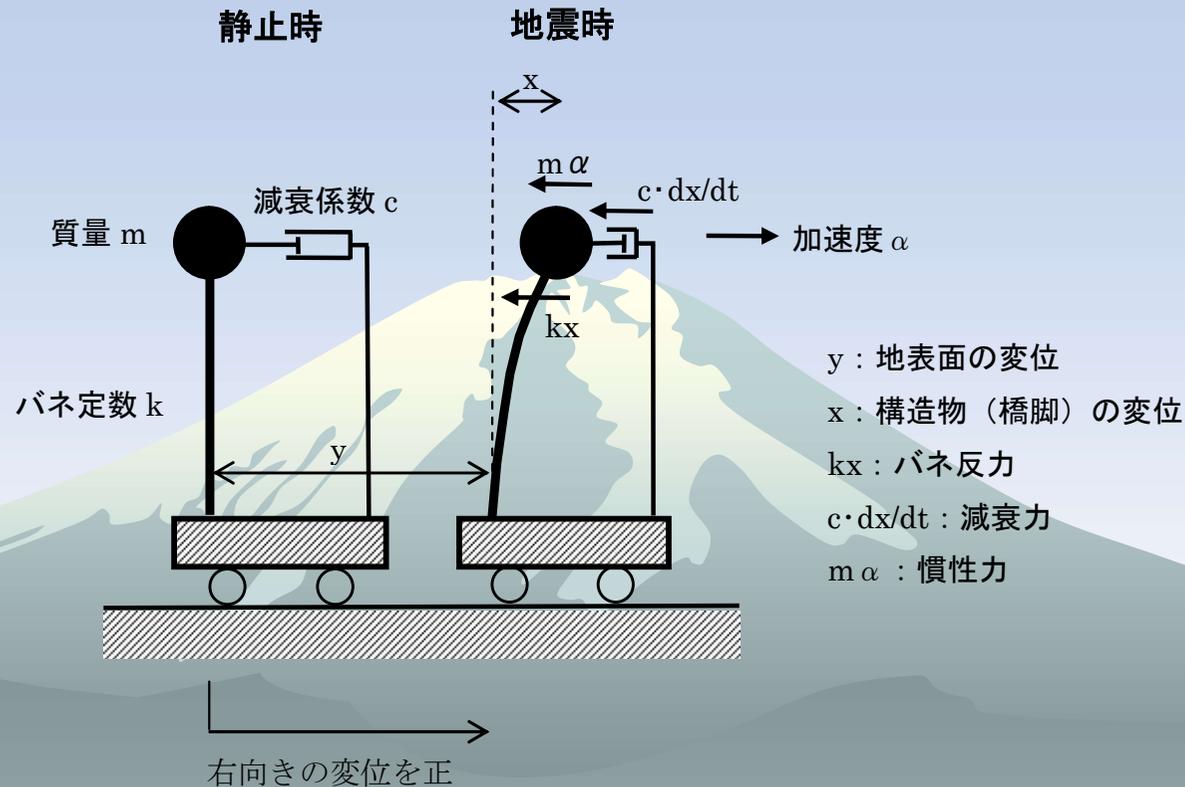
一自由度系の振動(1)

一自由度系振動モデルとは...

- ・最も単純な振動モデル
- ・集中質量(質点)として扱う
- ・構造物全体を、1個の質点と1個のバネでモデル化する。
- ・保有水平耐力法の地震外力を設定するときのモデル化である。
- ・応答スペクトルの概念に繋がる。



一自由度系の振動(2)



質点 m の変位: $y + x$

質点 m の加速度: $\alpha = \frac{d^2}{dt^2}(y + x)$

質点 m の慣性力: $m\alpha = m \frac{d^2}{dt^2}(y + x)$

質点に働くバネ反力: kx

質点に働く減衰力: $c \frac{dx}{dt}$

一自由度系の振動(3)

◆ 運動方程式(動的な釣り合い式)

質点mに作用する力(慣性力、バネ反力、減衰力)の釣り合い式を考えればよい。

$$-m \frac{d^2}{dt^2}(x+y) - kx - c \frac{dx}{dt} = 0$$

力の向きに注意。どの力も左向きなので、マイナスの符号になる。

振動方程式: $m \frac{d^2 x}{dt^2} + c \frac{dx}{dt} + kx = -m \frac{d^2 y}{dt^2}$

一自由度系の振動(4)

◆ 振動方程式の変形

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + c \frac{dx}{dt} + kx = -m \frac{d^2 y}{dt^2}$$

時間に関する微分を上付きのドットで表す。例えば、 \dot{x} , \ddot{x} など。

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = -m\ddot{y}$$

両辺をmで割り、 ω_n およびhというパラメータを導入する。

$$\frac{c}{m} = 2h\omega_n, \quad \frac{k}{m} = \omega_n^2$$

$$\ddot{x} + 2h\omega_n \dot{x} + \omega_n^2 x = -\ddot{y}$$

ここに、 ω_n を固有円振動数(単位: rad/sec)、hを減衰定数(無次元量)と呼ぶ。

これら2つのパラメータと入力地震動 \ddot{y} が既知のとき、変位応答量 x が定まる。

一自由度系の振動(5)

◆ 固有振動数と減衰定数

$$T_n = \frac{2\pi}{\omega_n} \quad f_n = \frac{\omega_n}{2\pi}$$

T_n を、固有周期(単位:sec)、 f_n を、固有振動数(単位:Hz)と呼ぶ。

◎地震外力などが作用しない状態で、構造物を自由振動させたときに、構造物が振動する周期(振動数)が、固有周期(固有振動数)である。

地震外力が作用しないときの振動方程式:

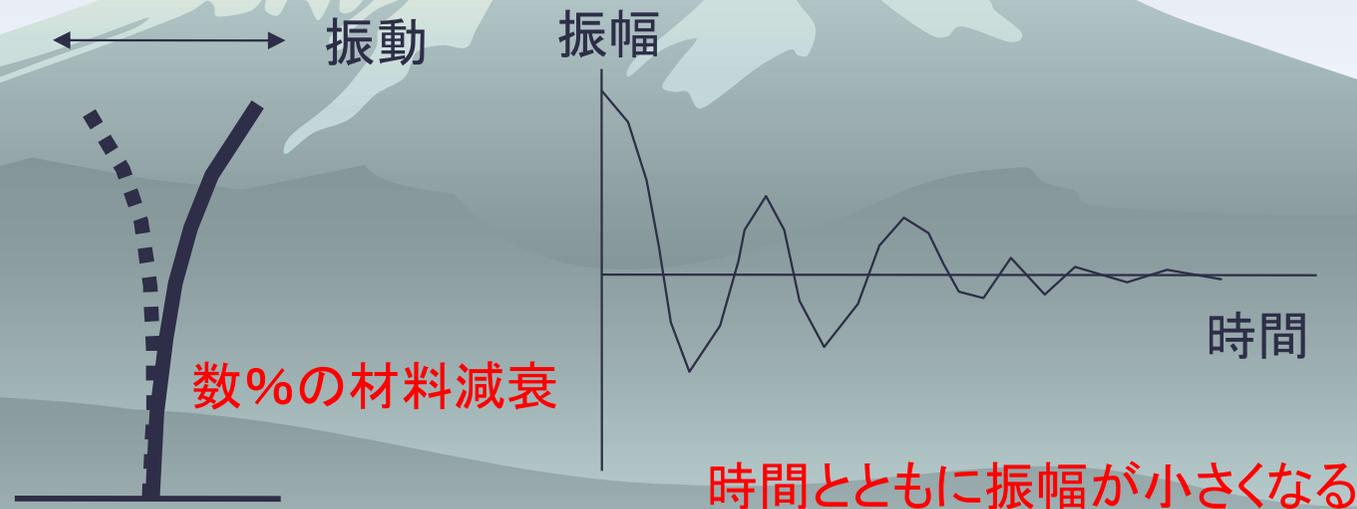
$$\ddot{x} + 2h\omega_n\dot{x} + \omega_n^2x = 0$$

- ・ $h < 1$ のとき、変位 x が振動的な性状になるが、 $h > 1$ のとき、バネの復元力に比べて減衰力が大きくなり、振動的性状を示さない。
- ・ h が大きいほど、時間とともに変位が小さくなるスピードが速くなる。
- ・ h は小数あるいは%で示すことが多い。ひずみが小さいとき、鉄で2~3%、コンクリートや土で5%程度の値をとる。

減衰について(その1)

◆ 材料減衰

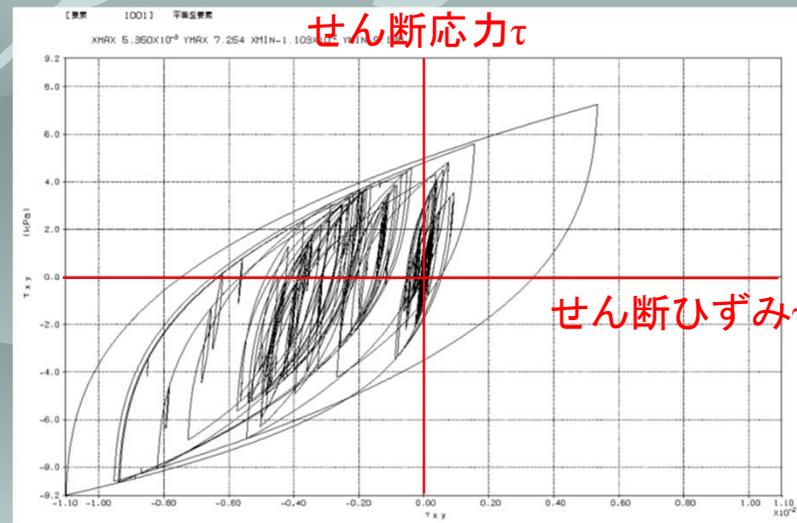
土、コンクリートあるいは鋼など、材料自体が持っている減衰。材料内部における摩擦などにより発生すると考えられ、ひずみが小さな領域でも存在する。土やコンクリートで5%、鋼で2~3%程度の値をとる。



減衰について(その2)

◆ 履歴減衰

土やコンクリートなどの材料が、地震動など大きな外力を受けたとき、発生するひずみが大きな領域において、応力・ひずみ関係が非線形履歴挙動を示すことでエネルギーが消費されることによって生じる減衰。土の場合、発生するひずみの大きさに依存するが、20~30%の減衰となることもある。なお、応力・ひずみ関係に非線形履歴を考慮した場合には、自動的に考慮される。



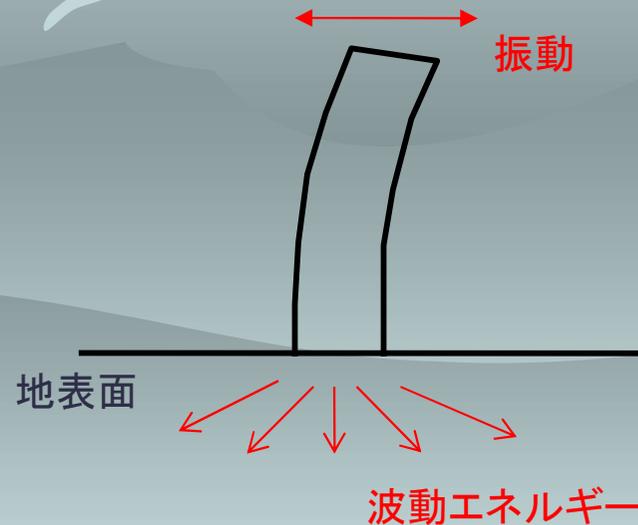
土の履歴特性 (ROモデル)

減衰について(その3)

◆ 逸散減衰

地盤上に設置される構造物が、地震動などの揺れを受けるとき、構造物の振動が基礎から地中に向かって、伝達し逃げていくことによって構造物の震動が減衰してゆく。この減衰が逸散減衰と呼ばれる。

地盤が弾性体であっても発生する減衰であり、地盤の剛性(せん断波速度)が小さくなるほど、大きくなる傾向がある。地盤と構造物をFEMなどを用いて一体で解析した場合には、自動的に考慮される。一方、地盤を集約SRばねでモデル化した場合には、SRばねに10~20%の減衰が付与される。



自由振動(1)

地震外力が作用しないときの振動方程式(自由振動時):

$$\ddot{x} + 2h\omega_n\dot{x} + \omega_n^2x = 0$$

この解(変位 x)は、以下の式で表すことができる。

$$x = e^{-h\omega_n t} \left(x_0 \cos \sqrt{1-h^2} \omega_n t + \frac{hx_0 + \dot{x}_0 / \omega_n}{\sqrt{1-h^2}} \sin \sqrt{1-h^2} \omega_n t \right)$$

ここに、

x_0 : 初期変位

\dot{x}_0 : 初期速度

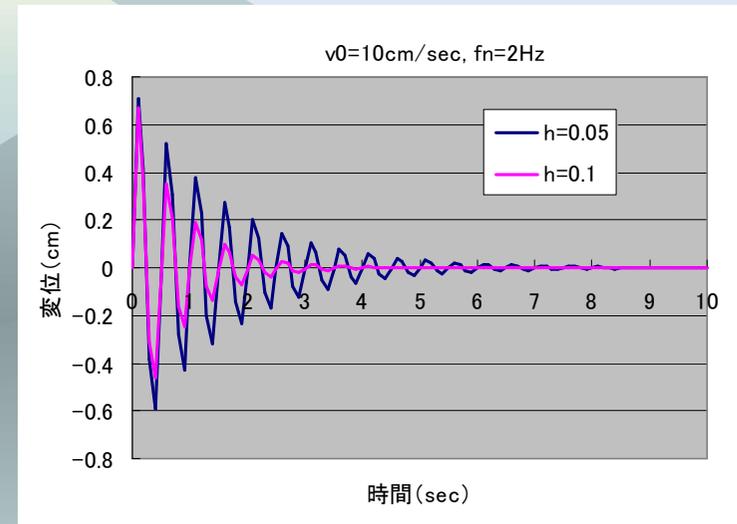
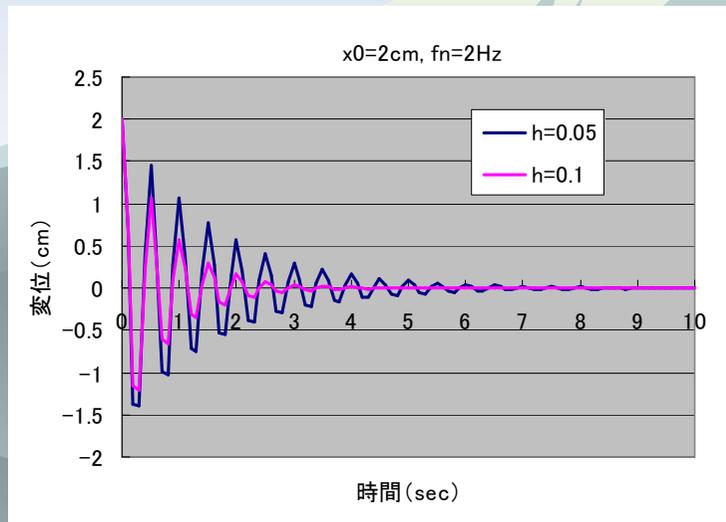
上式は、固有円振動数 ω_n 、減衰定数 h 、初期変位および初期速度がわかれば、変位応答(時刻歴)が求められることを示している。

以下では、上式を使って、エクセルで計算した例を示す。

自由振動(2)

◆ 計算条件

- ・初期変位2cmを与えた場合と初期速度10cm/secを与えた場合
- ・固有振動数 $f_n=2\text{Hz}$ ($\omega_n=12.57\text{rad/sec}$)
- ・減衰定数 $h=0.05$ と $h=0.1$ の2通り



- ・初期変位を与えた場合と初期速度を与えた場合で、 $t=0$ 付近の波形が異なる。
- ・1sec間に2回振動すること、減衰が大きいほど揺れが小さくなるスピードが速い。

強制振動(1)

地震時のように、構造物に強制的な外力や変位が作用したときに生じる振動を、**強制振動**という。

地震時のような不規則外力ではなく、規則的な外力(**正弦波**)が作用するときの振動を考える。

入力加速度 $\ddot{y} = a \sin \omega t$ とすると、振動方程式は、次式となる。

$$\ddot{x} + 2h\omega_n \dot{x} + \omega_n^2 x = -a \sin \omega t$$

ここに、

a : 入力加速度の大きさ(**振幅**)

ω : **外力の**円振動数

ω_n : **固有**円振動数(構造物の剛性と質量に関係)

h : 減衰定数

振動が静止状態(初変位と初速度がゼロ)から始まると仮定し、上式の解(変位 x)を、以下に示す。

強制振動(2)

正弦波の加速度が作用する強制振動時の変位:

$$x = e^{-h\omega_n t} (A \cos \sqrt{1-h^2} \omega_n t + B \sin \sqrt{1-h^2} \omega_n t) - \frac{ma}{k} \cdot \frac{1}{\sqrt{(1-(\omega/\omega_n)^2)^2 + (2h(\omega/\omega_n))^2}} \sin(\omega t - \phi)$$

ここに、

$$A = -\frac{ma}{k} \cdot \frac{2h(\omega/\omega_n)}{(1-(\omega/\omega_n)^2)^2 + (2h(\omega/\omega_n))^2}$$

$$B = \frac{ma}{k} \cdot \frac{\omega/\omega_n}{\sqrt{1-h^2}} \cdot \frac{1-(\omega/\omega_n)^2 - 2h^2}{(1-(\omega/\omega_n)^2)^2 + (2h(\omega/\omega_n))^2}$$

$$\phi = \arctan \frac{2h(\omega/\omega_n)}{|1-(\omega/\omega_n)^2|}$$

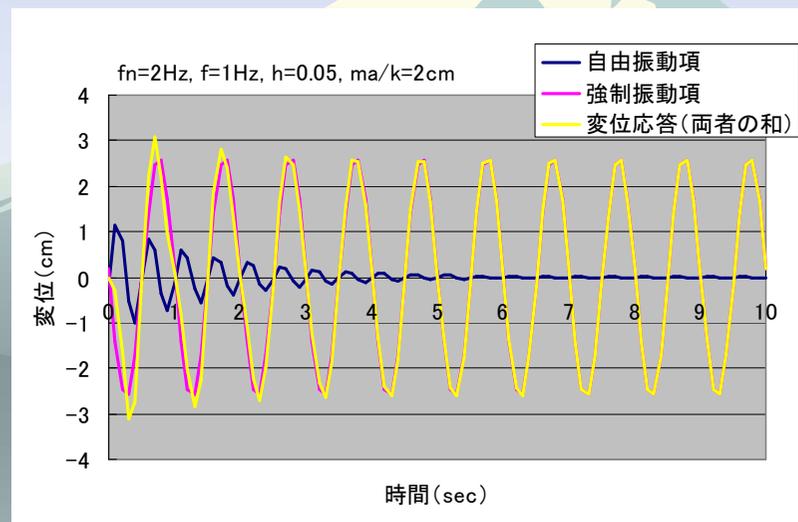
- ・第1項は、固有振動数で振動する変位(自由振動)を、第2項は、外力の振動数で振動する変位(強制振動)を表す。第1項は、時間とともに減衰する。
- ・強制振動に対する変位応答は、慣性力 ma が静的に作用したときの変位 ma/k 、固有振動数に対する外力の振動数の比 ω/ω_n (振動数比)および減衰定数によって定まる。

強制振動(3)

◆ 計算例

固有振動数 f_n : 2Hz、減衰定数: 0.05 (5%)

外力の振動数: 1Hz、慣性力 ma に対する静的変位 ma/k : 2cm



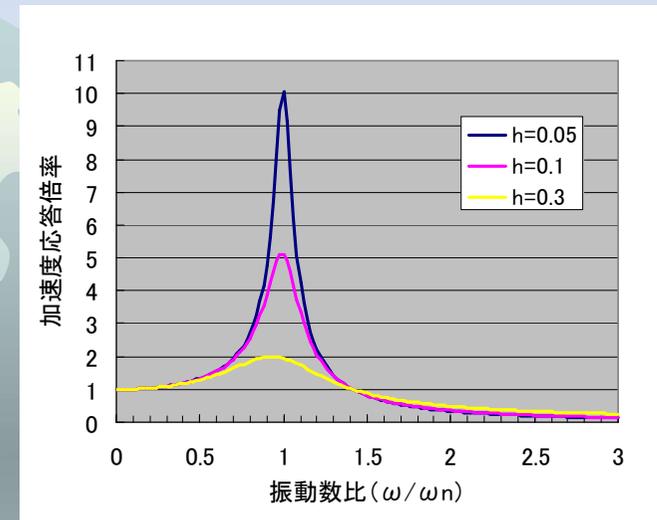
- ・固有振動数で振動する自由振動は、数secで減衰する。変位応答は、自由振動が減衰すると、強制振動とほぼ等しくなる(定常振動状態)。
- ・正弦波加振では、振動の大半を、定常状態の強制振動が占める。

強制振動(4)

◆ 加速度応答倍率

強制振動項に着目し、入力加速度の最大値 a に対する応答加速度(絶対加速度)の最大値の比をとれば、次式を得る。

$$\frac{(\ddot{x} + \ddot{y})_{\max}}{a} = \sqrt{\frac{1 + (2h\omega / \omega_n)^2}{(1 - (\omega / \omega_n)^2)^2 + (2h\omega / \omega_n)^2}}$$



- ・減衰の大きさによらず、振動数比が1(外力の振動数と固有振動数が一致)のとき、応答が最も大きくなることがわかる(共振状態)。
- ・減衰が大きいほど、応答が小さくなる傾向がある。

地震時の振動(1)

一自由度系の振動方程式:

$$\ddot{x} + 2h\omega_n\dot{x} + \omega_n^2 x = -\ddot{y}$$

- ・地震時の入力加速度 \ddot{y} は、不規則な波形になる。→ 数値計算の必要
- ・**ニガム法** → 応答スペクトルの計算でよく用いられる方法
- ・ニガム法では、デジタル値で与えられる入力加速度波形のデータ間は、直線的に変化するものと仮定し、1自由度系の振動方程式の理論解を用いるのが特徴。

$$\begin{Bmatrix} x(\Delta t) \\ \dot{x}(\Delta t) \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_0 \\ \dot{x}_0 \end{Bmatrix} + \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \ddot{y}_0 \\ \ddot{y}_1 \end{Bmatrix}$$

$x(\Delta t)$, $\dot{x}(\Delta t)$: 次ステップの変位と速度

x_0 , \dot{x}_0 : 現ステップの変位と速度

\ddot{y}_0 , \ddot{y}_1 : 現ステップと次ステップの入力加速度値

地震時の振動(2)

$$A_{11} = e^{-h\omega_n\Delta t} \left(\frac{h}{\sqrt{1-h^2}} \sin \omega_d \Delta t + \cos \omega_d \Delta t \right) \quad \omega_d = \sqrt{1-h^2} \omega_n$$

$$A_{12} = e^{-h\omega_n\Delta t} \frac{\sin \omega_d \Delta t}{\omega_d}$$

$$A_{21} = -e^{-h\omega_n\Delta t} \frac{\omega_n}{\sqrt{1-h^2}} \sin \omega_d \Delta t$$

$$A_{22} = e^{-h\omega_n\Delta t} \left(-\frac{h}{\sqrt{1-h^2}} \sin \omega_d \Delta t + \cos \omega_d \Delta t \right)$$

$$B_{11} = \frac{1}{\omega_n^3 \Delta t} \left[e^{-h\omega_n\Delta t} \left\{ \frac{2h^2 - 1 + h\omega_n\Delta t}{\sqrt{1-h^2}} \sin \omega_d \Delta t + (2h + \omega_n\Delta t) \cos \omega_d \Delta t \right\} - 2h \right]$$

$$B_{12} = \frac{1}{\omega_n^3 \Delta t} \left[-e^{-h\omega_n\Delta t} \left\{ \frac{2h^2 - 1}{\sqrt{1-h^2}} \sin \omega_d \Delta t + 2h \cos \omega_d \Delta t \right\} + 2h - \omega_n\Delta t \right]$$

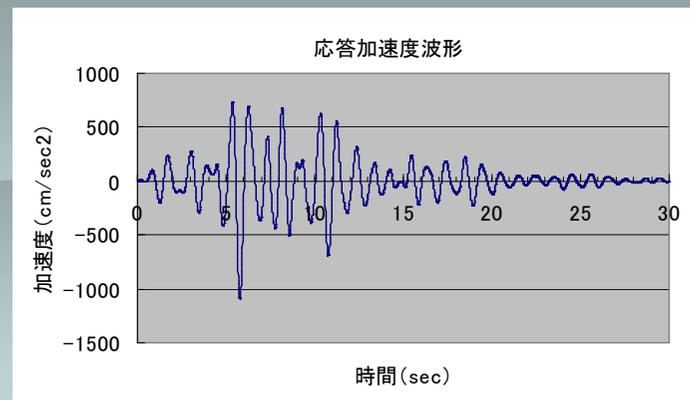
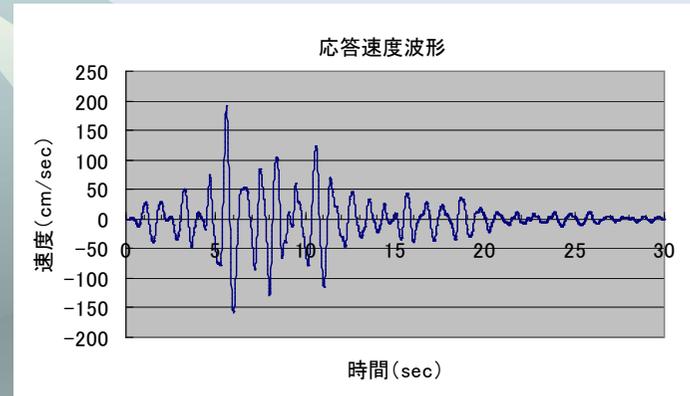
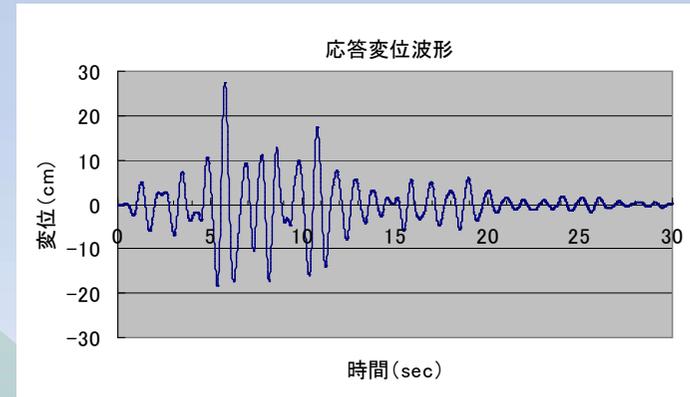
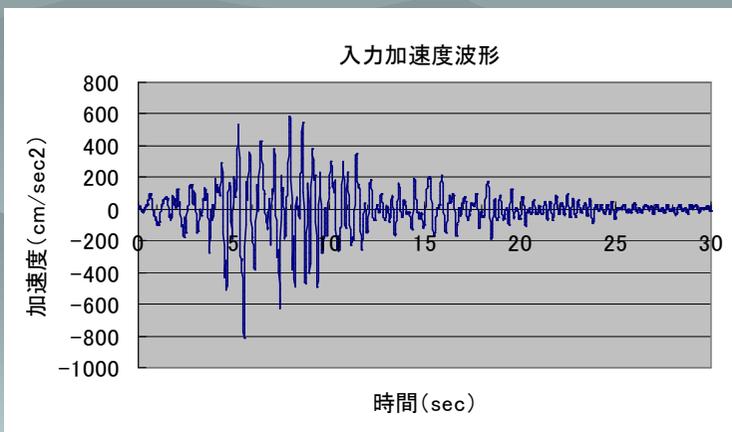
$$B_{21} = \frac{1}{\omega_n^2 \Delta t} \left[-e^{-h\omega_n\Delta t} \left(\frac{h + \omega_n\Delta t}{\sqrt{1-h^2}} \sin \omega_d \Delta t + \cos \omega_d \Delta t \right) + 1 \right]$$

$$B_{22} = \frac{1}{\omega_n^2 \Delta t} \left[e^{-h\omega_n\Delta t} \left(\frac{h}{\sqrt{1-h^2}} \sin \omega_d \Delta t + \cos \omega_d \Delta t \right) - 1 \right]$$

地震時の振動(3)

◆計算例

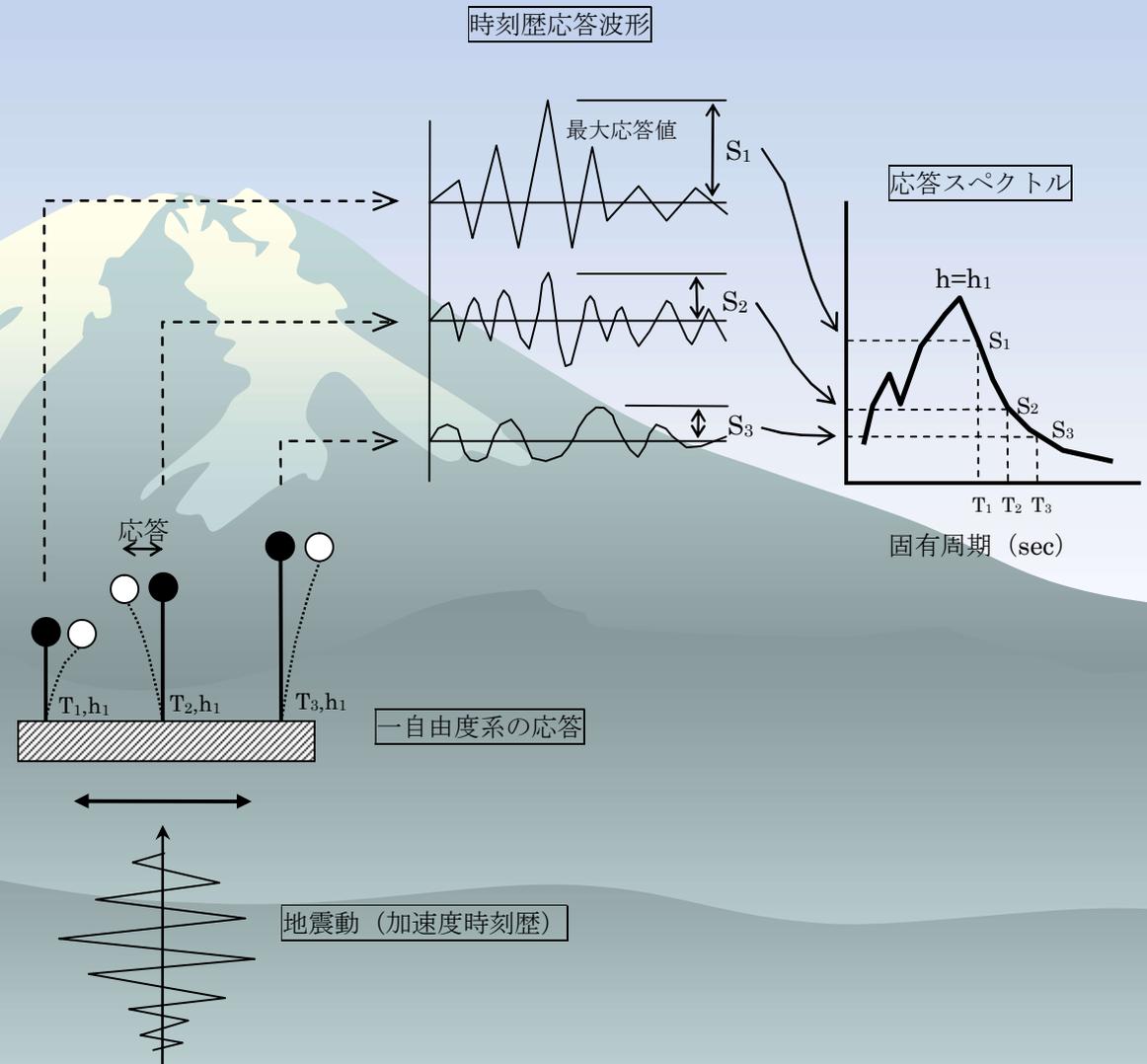
- ・固有振動数 $f_n=1\text{Hz}$, 減衰定数 $h=0.05$
- ・入力加速度: レベル2・タイプII・1種地盤
- ・エクセルマクロ(VBA)で計算



地震応答スペクトル(1)

◆ 応答スペクトルの概念

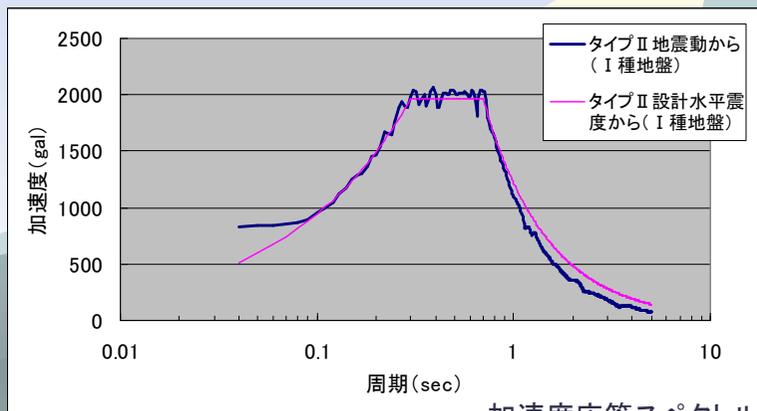
- ・一自由度系の最大応答
 - ・変位、速度および加速度がある。
 - ・横軸に固有周期をとる。
 - ・減衰によって異なる。
 - ・地震動によって異なる。
 - ・建造物の固有周期がわかると、応答や地震力(震度)がわかる。
- 保有水平耐力法で使用



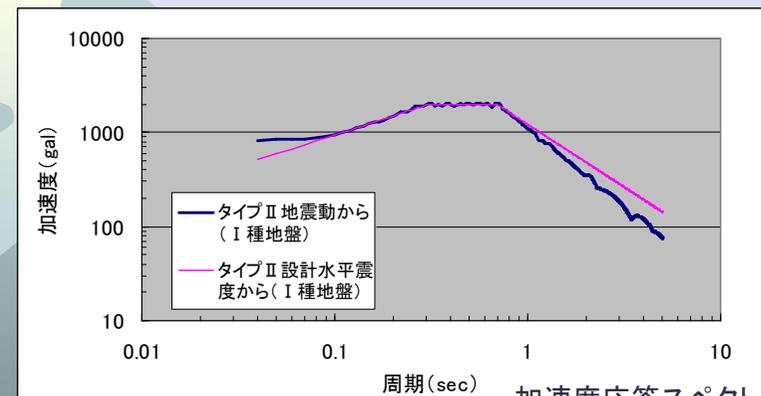
地震応答スペクトル(2)

◆ 計算例

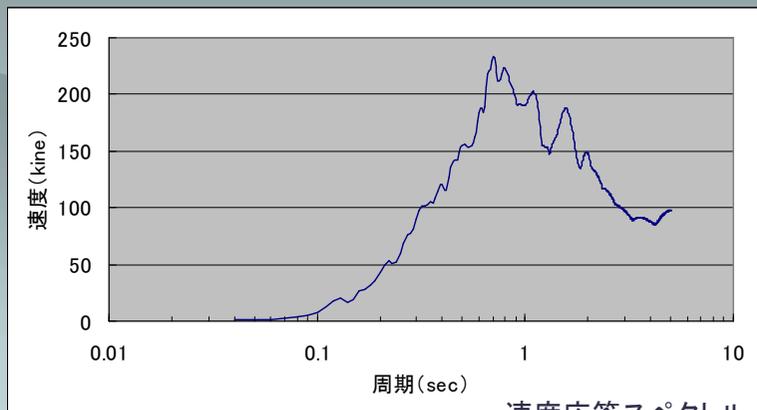
- ・道示のレベル2・タイプIIの1種地盤に対する地震動(1波目)の応答スペクトルを計算
- ・ニガム法を用い、エクセルVBAで計算



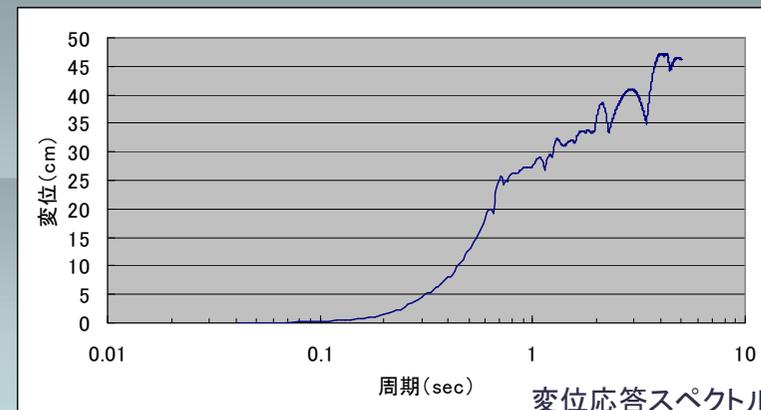
加速度応答スペクトル



加速度応答スペクトル(対数表示)



速度応答スペクトル



変位応答スペクトル